

كلية الهندسة

السنة الثالثة

الفصل الأول

الدكتور: وسام نخلة

10/11/2013

المحاضرة

6

عدد الصفحات

6

هيدروليك 3

المطرقة المائية

نظرية العمود الصلب:

إذا كان تغير معدل الجريان (السرعة) مع الزمن قليل نسبياً ، يمكن اعتبار السائل صلب (غير قابل للانضغاط) و الناقل صلب (غير مرن).

تحليل المطرقة المائية اعتماداً على نظرية العمود الصلب والتي تعتمد على:

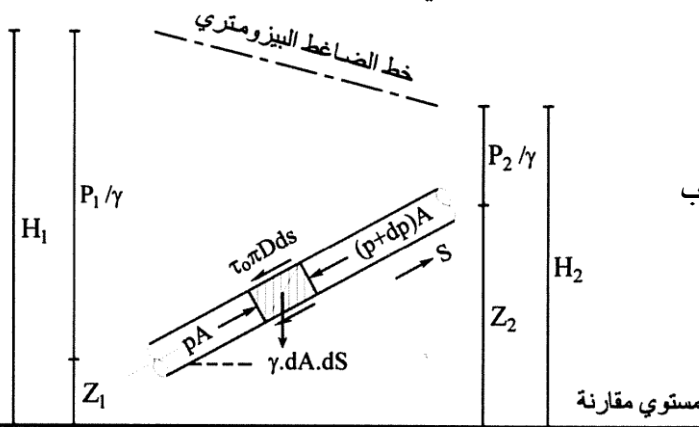
(a) معادلة الحركة للسائل.

(b) معادلة كمية الحركة.

نطبق قانون نيوتن الثاني على الأنبوب الأسطواناني الذي طوله ΔS .

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

$$\vec{G} + \vec{P} + \vec{\tau} = m \cdot \frac{dv}{dt}$$



بالإسقاط على محور الجريان:

$$-G \cdot \sin \alpha + p \cdot A - (p + \Delta p) \cdot A - \tau_o \cdot p \cdot \Delta s = \rho \cdot V \cdot \frac{dv}{dt}$$

$$-\gamma \cdot A \cdot \Delta S \cdot \sin \alpha - \Delta p \cdot A - \rho \cdot \lambda \cdot \frac{V^2}{8} = P \cdot \Delta s = \rho \cdot A \cdot \Delta s \cdot \frac{dv}{dt}$$

بالاختصار على $-\gamma \cdot A$

$$\Delta S \cdot \sin \alpha + \frac{\Delta p}{\gamma} \cdot \lambda \cdot \frac{\Delta s}{s} \cdot \frac{V^2}{2 \cdot g} = -\frac{\Delta s}{g} \cdot \frac{dv}{dt}$$



$$\Delta Z + \frac{\Delta p}{\gamma} + \lambda \cdot \frac{\Delta s}{D} \cdot \frac{v^2}{2g} = -\frac{\Delta s}{g} \cdot \frac{dv}{dt}$$

$$\left[Z + \frac{p}{\gamma} \right]_{H_1}^{H_2} = -\frac{L}{g} \cdot \frac{dv}{dt} - \lambda \cdot \frac{L}{D} \cdot \frac{v^2}{2g}$$

$$H_1 - H_2 = -\frac{L}{g} \cdot \frac{dv}{dt} - \lambda \cdot \frac{L}{D} \cdot \frac{v^2}{2g}$$

العلاقة للحفظ أما الاستنتاج غير مطلوب



حالات تطبيقية على معادلة الحركة:

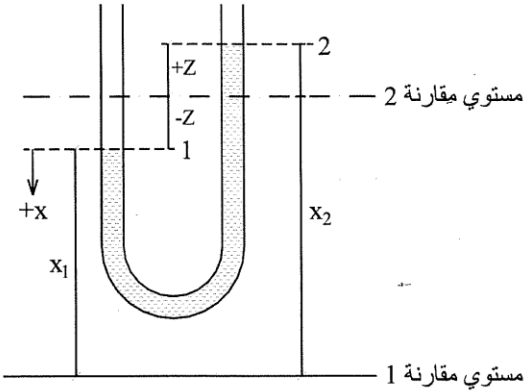
(1) نوسان سائل في أنبوب أملس على شكل حرف U:

أنبوب أملس: مقطعه دائري ثابت.

الجريان غير مستقر ضمن الأنبوب

لأن السرعة متغيرة مع الزمن.

بتطبيق معادلة الحركة الأساسية:



$$H_1 - H_2 = -\frac{L}{g} \cdot \frac{dv}{dt} - \lambda \cdot \frac{L}{D} \cdot \frac{v^2}{2g}$$

(لأن الأنبوب أملس) لا يوجد احتكاك

$$\rightarrow 2Z = -\frac{L}{g} \cdot \frac{dv}{dt}$$

$$2Z = -\frac{L}{g} \cdot \frac{d^2Z}{dt^2} \rightarrow \frac{d^2Z}{dt^2} = -2 \cdot g \cdot \frac{Z}{L}$$

وهي معادلة تفاضلية لحركة نوسانية غير متخامدة

$$Z = c_1 \cdot \cos\left(\sqrt{\frac{2g}{L}} \cdot t\right) + c_2 \cdot \sin\left(\sqrt{\frac{2g}{L}} \cdot t\right) \text{ حلها العام:}$$

$$T=0 \rightarrow Z = Z_{max} = Z_0 \rightarrow c_1 = Z_0$$

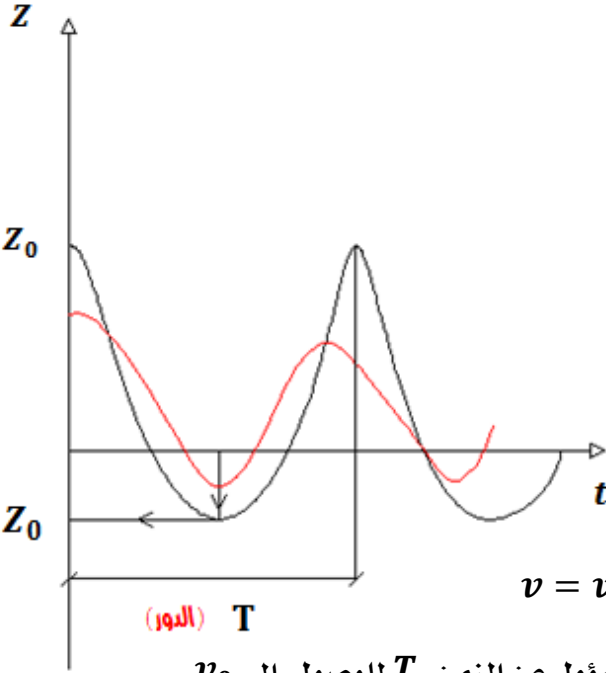
$$\frac{dz}{dt} = v = 0 \rightarrow 0 = -c_1 \cdot \sqrt{\frac{2g}{L}} \cdot \sin\left(\sqrt{\frac{2g}{L}} \cdot t\right) + c_2 \cdot \left(\sqrt{\frac{2g}{L}} \cdot t\right) \cdot \cos\left(\sqrt{\frac{2g}{L}} \cdot t\right)$$

$$\rightarrow c_2 = 0$$

$$Z = Z_0 \cos\left(\sqrt{\frac{2g}{L}} \cdot t\right)$$

و بتعويض قيم الثوابت:





نرسم تابع الحركة $Z = Z_0 \cos\left(\sqrt{\frac{2g}{l}} \cdot t\right)$

نستطيع من المنحني إيجاد قيم Z_{Max} وقيم Z

عند أي قيمة ل t المحني الأعلى (الاحتكاك فيه مهمل)

أما المنحني الأدنى (مع احتكاك) الأنبوب غير أملس تتخامد فيه الحركة.

(٢) زمن تأسيس الجريان:

هو الزمن اللازم عند فتح السكر للوصول إلى

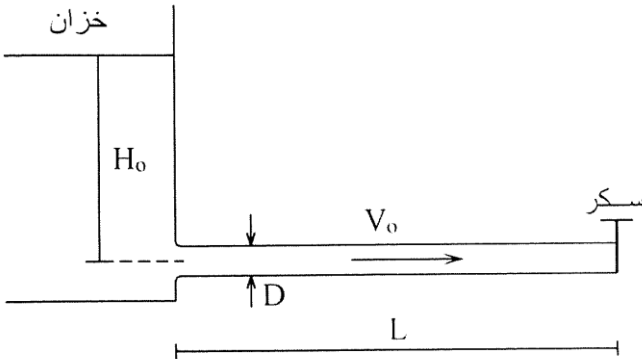
سرعة الاستمرار v_0 حيث $v_0 = \frac{Q}{A}$

$$v = v_0 = \frac{Q}{A} \quad \leftarrow V = 0$$

في هذه الحالة لا نستطيع إهمال الاحتكاك لأنه هو المسؤول عن الزمن T للوصول إلى v_0

نطبق معادلة الحركة الأساسية:

$$H_1 - H_2 = -\frac{L}{g} \frac{dv}{dt} - \lambda \cdot \frac{L_e}{d} \cdot \frac{v^2}{2g}$$



$$L_e = L + \lambda \cdot \frac{k}{D}$$

حيث:

K: معامل الاحتكاك

d: قطر الأنبوب

D: قطر الخزان

$$0 - H = -\frac{L}{g} \frac{dv}{dt} - \lambda \cdot \frac{L}{d} \cdot \frac{v^2}{2g}$$

$$\lambda \cdot \frac{L}{d} \cdot \frac{1}{2g} = \frac{H}{v_0^2}$$

$$H = \lambda \cdot \frac{L}{d} \cdot \frac{v^2}{2g}$$

$$H = \frac{L}{g} \frac{dv}{dt} + \frac{v^2}{v_0^2} \cdot H \quad \rightarrow \quad H \left(1 - \frac{v^2}{v_0^2}\right) = \frac{L}{g} \frac{dv}{dt}$$

$$\frac{g \cdot H}{L \cdot v_0^2} \cdot (v_0^2 - v^2) = \frac{dv}{dt} \quad \rightarrow \quad dt = \frac{L \cdot v_0^2}{g \cdot H} \cdot \frac{dv}{(v_0^2 - v^2)}$$



$$T = \frac{L.v_0}{2g.H} \cdot \ln \left(\frac{v_0+v}{v_0-v} \right)$$

لتأسيس كامل الجريان $v = 0.99v_0$

$$T_{100\%} = \frac{L.v_0}{2g.H} \cdot \ln \left(\frac{v_0+0.99v_0}{v_0-0.99v_0} \right)$$

$$T_{100\%} = 2.65 \frac{L.v_0}{g.H} \xrightarrow{g=9.81} T_{100\%} = 0.27 \frac{L.v_0}{H}$$

$$T_{25\%} = \frac{l.v_0}{2.g.h} \ln \left(\frac{1.25}{0.75} \right) \quad \text{لتأسيس ربع الجريان:}$$

$$T_{50\%} = \frac{l.v_0}{2.g.h} \ln \left(\frac{1.5}{0.5} \right) \quad \text{لتأسيس نصف الجريان:}$$

$$T_{75\%} = \frac{l.v_0}{2.g.h} \ln \left(\frac{1.75}{0.25} \right) \quad \text{لتأسيس ثلاثة أرباع الجريان:}$$

(٣) الضاغط الأعظمي الناتج عن إغلاق سكر:

بإهمال الاحتكاك في الأنبوب

نطبق معادلة كمية الحركة:

$$H_1 - H_2 = H_0 + \Delta H - (H_0) = \Delta H$$

$$\Delta H = -\frac{L}{g} \cdot \frac{dv}{dt}$$

عندما يكون الجريان مستقر: $Q = Q_0$

$$Q_0 = (cdA)\sqrt{2.g.H_0}$$

$$\text{عند الإغلاق: } Q = (cdA)'\sqrt{2.g.(H_0 + \Delta H)}$$

$$\frac{Q}{Q_0} = \frac{(cdA)'}{(cdA)} \cdot \sqrt{\frac{H_0 + \Delta H}{H_0}}$$

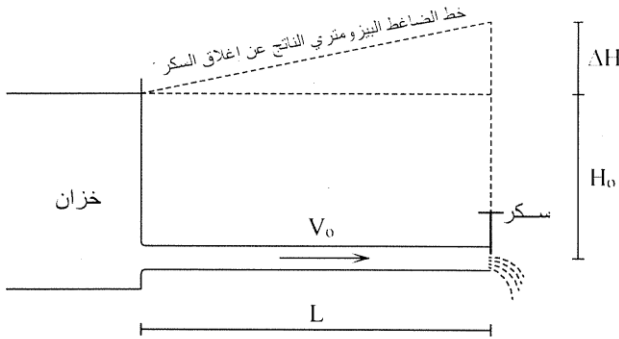
$$\frac{(cdA)}{(cdA)'} = \tau$$

حيث τ رمز وليس احتكاك

$$v = v_0 \cdot \tau \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)} \Rightarrow \frac{dv}{dt} = v_0 \cdot \frac{d\tau}{dt} \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)}$$

$$\frac{d\tau}{dt} = \frac{\Delta\tau}{\Delta t} = \frac{\tau_2 - \tau_1}{t_2 - t_1} = \frac{0 - 1}{t_c} = \frac{-1}{t_c}$$

$$\frac{dv}{dt} = \frac{v_0}{t_c} \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)} \Rightarrow \Delta H = \frac{l.v_0}{g.t_c} \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)}$$



$$\frac{\Delta H}{H_0} = \frac{L.v_0}{g.H_0.t_c} \cdot \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)} \Rightarrow \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)^2 = \left(\frac{L.v_0}{g.t_c.H_0}\right)^2 \cdot \left(1 + \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)\right)$$

$$\left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)^2 = K_1 \cdot \left(1 + \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)\right) \Rightarrow \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right)^2 - K_1 \cdot \left(\frac{\Delta H}{H_0}\right) - k_1 = 0$$

معادلة درجة ثانية ينتج عن حلها $\frac{\Delta H}{H_0}$:



$$\frac{\Delta H}{H_0} = \frac{k_1}{2} + \sqrt{k_1 + \frac{k_1^2}{4}}$$

في نظرية العمود الصلب ليس من الضروري التأكد من أن الإغلاق سريع أو بطيء أما جوكوفسكي فيجب أنت نتحقق.

المطرفة المائية في المحطات توليد الكهرومائية: (أهم فقرة في البحث)

المحطات الكهرومائية: منشأة مائية تستخدم الطاقة الكامنة الموجودة في المياه لتوليد الطاقة

الكهربائية.

نطبق معادلة كمية الحركة:

$$H_1 - H_2 = -\frac{L}{g} \cdot \frac{dv}{dt} - \lambda \cdot \frac{L}{d} \cdot \frac{v^2}{2g}$$

$$Z = -\frac{L}{g} \cdot \frac{\Delta v}{\Delta t} - \lambda \cdot \frac{L}{d} \cdot \frac{\bar{v}^2}{2g} \rightarrow \text{وسطي}$$

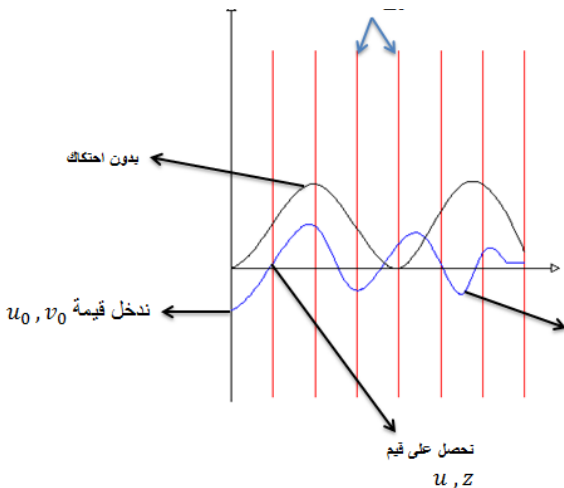
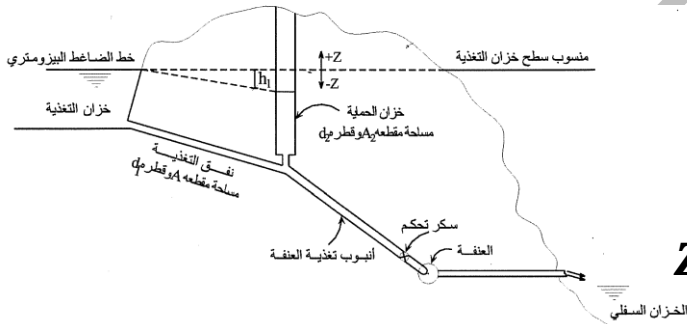
$$I \dots Z = -\frac{L}{g} \cdot \frac{v-v_0}{\Delta t} - \lambda \cdot \frac{L}{d} \cdot \left(\frac{v+v_0}{2}\right)^2$$

خزان $Q = Q_0$ أنبوب

$$v \cdot a = V \cdot A$$

$$v = \frac{A}{a} \cdot \frac{dZ}{dt} : V = \frac{dZ}{dt}$$

$$II \dots \frac{v+v_0}{2} = \frac{A}{a} \cdot \frac{z-z_0}{\Delta t}$$



مع احتكاك

تصل على قيم u, z

بحل المعادلتين I و II نحصل على قيم v و Z حيث $v_0 = \frac{Q}{a}$ و $a = \frac{\pi \cdot d^2}{4}$

$$Z_0 = h_f = -\lambda \cdot \frac{L}{d} \cdot \frac{v_0^2}{2g}$$

يتم حل هذه المسألة عن طريق الحاسب لأ التعويضات صعبة نسبياً.

في المعادلة II عوضنا $\bar{v} = \frac{v+v_0}{2}$ لأن السرعة متغيرة لذلك نأخذ السرعة الوسطية.

عند إلغاء الاحتكاك في الأنبوب:

$$Z = -\frac{L}{g} \cdot \frac{dv}{dt}$$

$$v \cdot a = \frac{dZ}{dt} \cdot A \rightarrow v = \frac{A}{a} \cdot \frac{dZ}{dt}$$



$$\frac{dv}{dt} = \frac{A}{a} \cdot \frac{d^2Z}{dt^2}$$

$$Z = -\frac{L}{g} \cdot \frac{A}{a} \cdot \frac{d^2Z}{dt^2} \rightarrow \frac{d^2Z}{dt^2} = -\frac{g \cdot a}{L \cdot A} \cdot Z$$

$$Z = c_1 \cdot \cos\left(\sqrt{\frac{g \cdot a}{L \cdot A}} \cdot t\right) + c_2 \cdot \sin\left(\sqrt{\frac{g \cdot a}{L \cdot A}} \cdot t\right)$$

$$T=0 \rightarrow Z=0$$

$$v = \frac{dZ}{dt} = \frac{Q_0}{A}$$

$$c_1=0$$

$$\frac{dZ}{dt} = \frac{Q_0}{A} = c_2 \cdot \left[\cos\left(\sqrt{\frac{g \cdot a}{L \cdot A}} \cdot t\right)\right] \sqrt{\frac{g \cdot a}{L \cdot A}}$$

وبالتالي:

$$Z = \frac{Q_0}{A} \cdot \sqrt{\frac{A \cdot L}{a \cdot g}} \cdot \sin\left(\sqrt{\frac{g \cdot a}{L \cdot A}} \cdot t\right)$$

$$c_2 = \frac{Q_0}{A} \cdot \sqrt{\frac{A \cdot l}{g \cdot a}}$$

$$T = 2 \cdot \pi \cdot \sqrt{\frac{A \cdot L}{a \cdot g}}$$

$$Z_{max} = \frac{Q_0}{A} \cdot \sqrt{\frac{A \cdot L}{a \cdot g}}$$

ملاحظة: عند حساب ارتفاع الخزان اللازم للحماية:

$$H_r = \nabla HWL - \nabla pl + Z_{max}$$

لا ننس أن نجمع Z_{max} أو يعطل ارتفاع الخزان

ويطلب حساب قطره.



ملاحظة هامة جداً: الاستنتاجات في هذه المحاضرة

غير مطلوبة و المطلوب هو حفظ القوانين فقط .

